

河北工业大学 2026 年硕士研究生招生考试自命题科目考试大纲

科目代码: 897 科目名称: 自动控制理论(含经典及现代控制理论)

适用专业: 控制科学与工程、控制工程(专业学位)(01 方向)

一、考试要求

自动控制理论(含经典及现代控制理论)适用于河北工业大学人工智能与数据科学学院控制科学与工程、控制工程(专业学位)(01 方向)专业研究生招生考试。主要考查对于自动控制理论基本概念、控制理论分析和设计控制系统的能力、运用所学知识分析问题和解决问题的能力,考试内容主要包含经典控制理论和现代控制理论两部分。

二、考试形式

试卷采用客观题型和主观题型相结合的形式,主要包括填空题、简答题、计算题等。考试时间为 3 小时,总分为 150 分。经典控制理论试题约占试卷的 65%,现代控制理论试题约占试卷的 35%。

三、考试内容

(一) 经典控制理论

1、线性系统数学模型

线性定常系统数学模型建立;利用方框图、信号流图等求解系统闭环传递函数。

2、控制系统的时域分析

典型输入信号下线性定常系统的时域响应分析、性能指标分析及应用;控制系统的稳定误差分析及应用;线性定常系统的稳定性判别方法及应用。

3、根轨迹法

绘制常规根轨迹的基本条件和基本规则;绘制参数根轨迹、零度根轨迹的基本条件和基本规则,利用根轨迹法分析系统的性能指标及稳定性。

4、控制系统的频域分析

线性定常系统的频率特性及其与时域响应的关系;系统开环乃奎斯特图绘制及系统稳定性分析;系统开环伯德图绘制及系统稳定性分析;系统的闭环频率特性;根据闭环频率特性分析系统的时域响应。

5、控制系统校正

控制系统校正结构;线性系统的 PID 校正,线性系统的串联超前、滞后、滞后-超前校正装置及特性,线性系统的反馈、前馈校正;频率法在系统校正中的应用;线性系统校正方法的实际应用问题。

6、非线性系统分析

非线性系统的相平面法;非线性系统描述函数法。

7、采样控制系统

采样过程及采样定理;保持器及差分方程、信号 Z 变换;系统脉冲传递函数;线性采样系统的稳定性分析、稳态误差分析;采样控制系统的校正及最少拍校正。

(二) 现代控制理论

1、控制系统的状态空间表达式

状态变量及状态空间表达式定义;模拟结构图的建立;控制系统的串联及并联实现;状态空间表达式与传递函数之间的转换;控制系统线性变换。

2、控制系统状态空间表达式的解

线性定常齐次状态方程的解；状态转移矩阵；线性定常非齐次方程的解。

3、控制系统的能控性和能观性分析

控制系统能控性的定义及其判别方法；能观性的定义及其判别方法；能控性与能观性的对偶关系分析；能控标准型和能观标准型；系统的结构分解；传递函数矩阵的实现问题。

4、控制系统稳定性分析

Lyapunov 稳定性的定义；Lyapunov 第一法、Lyapunov 第二法，Lyapunov 稳定性判据在系统分析中的应用。

5、线性定常系统的综合

线性反馈控制系统的基本结构及其特性；极点配置问题；系统镇定问题；利用状态观测器实现状态反馈系统。

四、参考书目

[1] 《自动控制原理》（第三版），主编：吴怀宇，华中科技大学出版社。

[2] 《现代控制理论》（第三版），主编：刘豹，唐万生，机械工业出版社。

[3] 《自动控制原理》（第六版），主编：胡寿松，国防工业出版社。

[4] 《现代控制理论》（第二版），主编：张嗣瀛，清华大学出版社。

[5] 《自动控制理论》（第四版），主编：夏德铃，瓮贻芳，机械工业出版社。

其他注意事项：考生需要携带直尺。